



MAGICIAN: A GGP Agent

Analiza zależności w opisie
reguł gier GGP

Karol Wałędzik



GENERAL GAME PLAYING





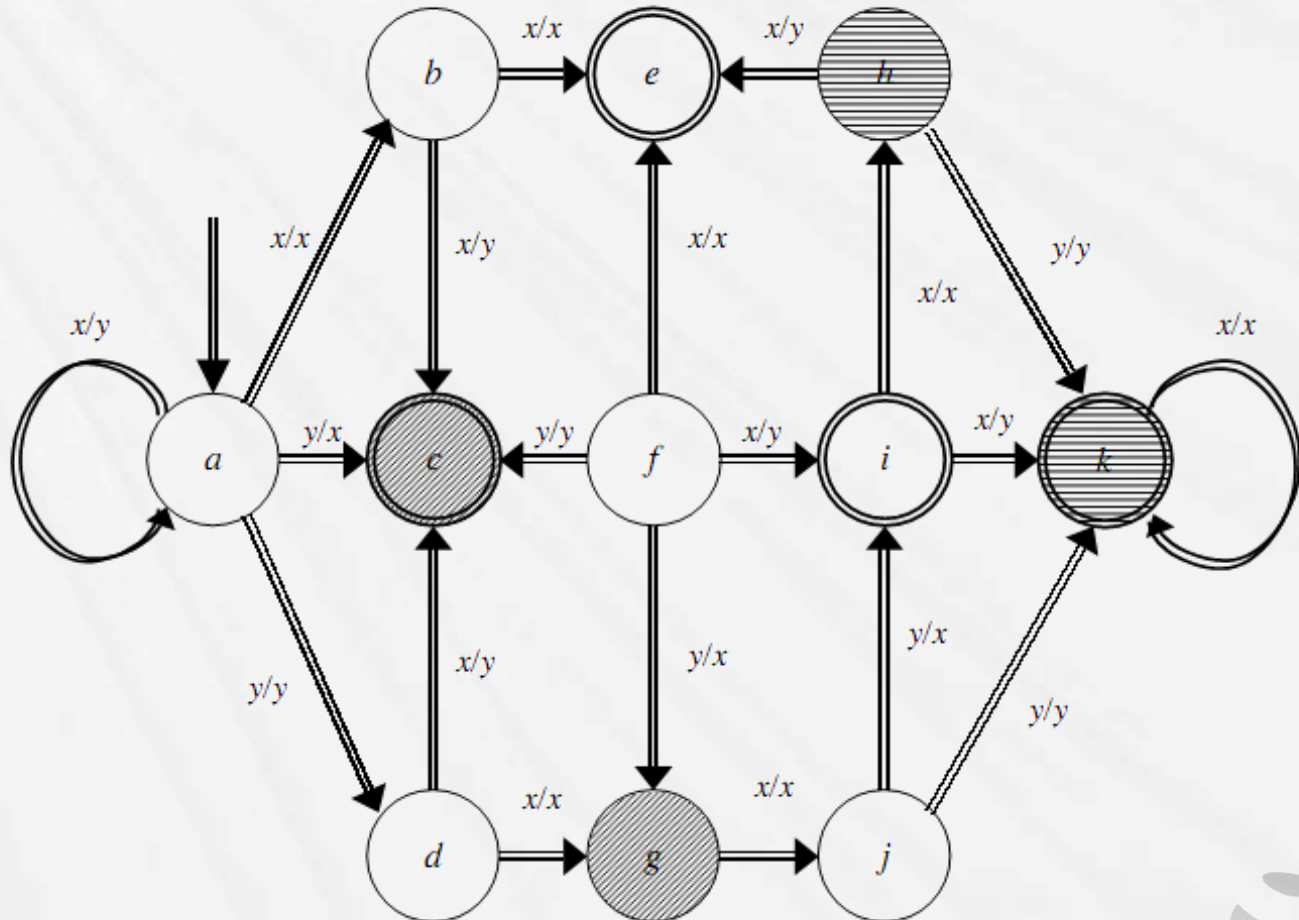
General Game Playing?

- ❖ Cel:
 - ◆ stworzenie systemu umiejącego grać/nauczyć się grać we „wszystkie” gry
- ❖ Turniej w ramach AAAI National Conference
 - ◆ corocznie od 2005 roku
- ❖ Przebieg rozgrywki w ramach turnieju:
 - ◆ prezentacja zasad i czas na ich analizę (np. 5m)
 - ◆ rozgrywka z ograniczeniem czasowym na wykonanie pojedynczego ruchu

Model gry

- ❖ Skończona
- ❖ Skończona liczba graczy
 - ◆ w tym 1
 - ◆ czyli *de facto* łamigłówka
- ❖ synchroniczna
 - ◆ wszyscy gracze ruszają się równocześnie (ale dopuszczalne ruchy typu *noop*)
- ❖ skończona liczba legalnych ruchów w każdym ze skończonej liczby stanów
- ❖ zmiany stanu tylko w wyniku ruchów
- ❖ → maszyna stanowa

Model gry c.d.



M. Genesereth, N. Love, and B. Pell. General Game Playing: Overview of the AAI Competition. AI Magazine, 26(2):62-72, 2005.



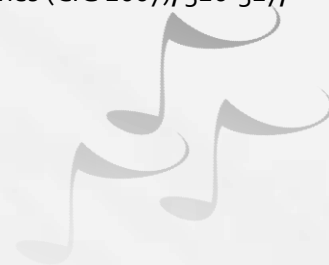
Game Definition Language (GDL)

- ❖ Opis gry jako maszyny stanowej: zbyt rozwlekły
- ❖ Krótszy sposób opisu: Game Definition Language (GDL)
 - ◆ opis gry za pomocą formuł logicznych
 - ◆ język bazujący na zmodyfikowanym Datalogu
 - ◆ Datalog to podzbiór Prologa
 - ◆ podstawowe relacje:
 - ◆ *role, true, init, next, legal, does, goal, terminal*

GDL: Tic-Tac-Toe

```
1. (role xplayer)
2. (role oplayer)
3. (init (cell 1 1 b))
4. (init (cell 1 2 b))
...
5. (init (cell 3 3 b))
6. (init (control xplayer))
7. (<= (next (cell ?m ?n x))
8.     (does xplayer (mark ?m ?n))
9.     (true (cell ?m ?n b)))
10. (<= (next (control xplayer))
11.     (true (control oplayer)))
...
13. (<= (row ?m ?x)
14.     (true (cell ?m 1 ?x))
15.     (true (cell ?m 2 ?x))
16.     (true (cell ?m 3 ?x)))
17. (<= (line ?x)
18.     (row ?m ?x))
...
19. (<= (legal ?w (mark ?x ?y))
20.     (true (cell ?x ?y b))
21.     (true (control ?w)))
22. (<= (legal xplayer noop)
23.     (true (control oplayer)))
...
24. (<= (goal xplayer 0) (line o))
25. (<= (goal oplayer 100) (line o))
...
26. (<= terminal (line x))
```

J. Reisinger, E. Bahceci, I. Karpov, and R. Miikkulainen. Coevolving strategies for general game playing. In Proceedings of the IEEE Symposium on Computational Intelligence and Games (CIG 2007), 320-327, Honolulu, Hawaii, 2007. IEEE Press.





Multi-
Approach
Game
Independent
Cunningly
Intelligent
Arch-
Nemesis





**UCT
GUIDED UCT**

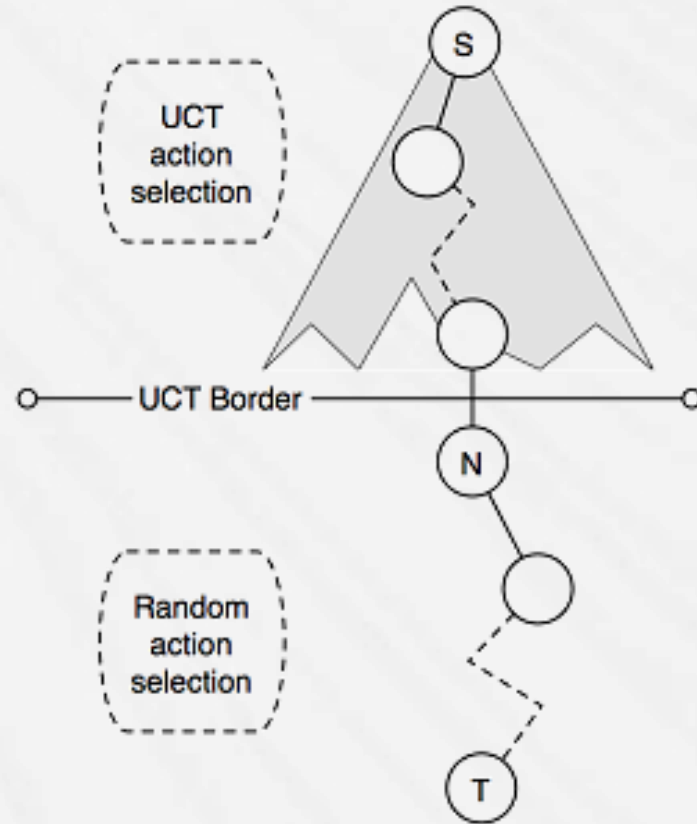
UCT

- ❖ Sposób wybierania kolejnego ruchu podczas symulacji (UCT):

$$a^* = \operatorname{argmax}_{a \in A(s)} \left\{ Q(s, a) + C \sqrt{\frac{\ln N(s)}{N(s, a)}} \right\}$$

- ◆ $Q(s, a)$ – średni dotychczasowy wynik pary stan-ruch
- ◆ N – liczba wizyt w danym stanie/wykonań danej akcji
- ◆ akcje nigdy nie wykonane wybierane są w pierwszej kolejności

UCT c.d.





UCT c.d.

- ❖ Ograniczanie zużycia pamięci:
 - ◆ usuwanie danych o węzłach powyżej aktualnego po każdym (realnie) wykonanym ruchu
 - ◆ co z pozycjami powtórzonymi w drzewie gry
 1. duplikowanie
 2. **intelegentne wykrywanie, kiedy można je usunąć z pamięci**
 - ◆ dodawanie tylko jednego nowego węzła per symulacja
- ❖ Modelowanie przeciwnika
 - ◆ każdy przeciwnik ma przydzielony swój własny model (*Cadia*)
 - ◆ przeciwnicy podejmują losowe decyzje

Guided UCT

- ❖ Guided UCT + funkcja ewaluacyjna
- ❖ Gdzie ta funkcja ewaluacyjna?
 1. W fazie MC:
 - a) całkowite zastąpienia fazy
 - ◆ (z zadaniem prawdopodobieństwem)
 - b) **zakończenie symulacji przed osiągnięciem końca gry**
 - ◆ z zadaniem prawdopodobieństwem w każdym węźle drzewa

Guided UCT

- ❖ Guided UCT + funkcja ewaluacyjna
- ❖ Gdzie ta funkcja ewaluacyjna?

2. W fazie UCT:

- a) jako wstępne sortowanie ruchów nigdy nie wypróbowanych
 - b) jako startowy szacunek wartości ruchów z wagą odpowiadającą n symulacjom
- ◆ Problem:
- ◆ porównywanie bardzo podobnych pozycji (różniących się tylko ostatnim ruchem)



**STATISTICAL GUCT:
HEURYSTYCZNA FUNKCJA EWALUACYJNA**

Generowanie komponentów

- ❖ Lista podstawowa:
 - ◆ wyrażenia występujące w opisie gry
 - ◆ cechy nie muszą być binarne
 - ◆ zliczanie sposobów rozwiązania zmiennych w wyrażeniu
- ❖ Uzupełnianie listy:
 - ❖ uogólniane przez podstawianie zmiennych za stałe i możliwych stałych za zmienne

`cell(1, 1, x)`

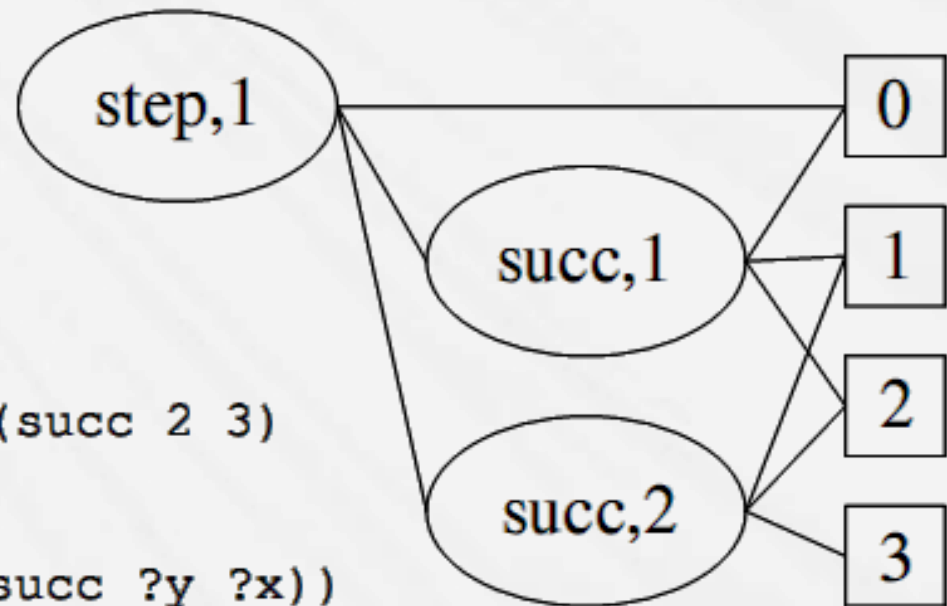
`cell(1, 1, ?)`

`cell(?, ?, x)`

`cell(1, ?, x)`

Generowanie komponentów c.d.

- ❖ „Podstawianie stałych za zmienne”
 - ◆ Wszystkich??
 - ◆ Wyznaczanie dziedzin argumentów predykatów/funkcji:



```
(succ 0 1) (succ 1 2) (succ 2 3)
(init (step 0))
(<= (next (step ?x))
    (true (step ?y)) (succ ?y ?x))
```

Złożone komponenty

- ❖ Relacje między wartościami komponentów różniących się na jednej pozycji:
 - ◆ $\text{cell}(?, ?, w) - \text{cell}(?, ?, b)$
 - ◆ $\text{cell}(?, ?, wk) / \text{cell}(?, ?, bk)$
 - ◆ a jako efekt uboczny także:
 - ◆ $\text{cell}(a, 1, ?) / \text{cell}(a, 3, ?)$
- ❖ Problem: co z dzieleniem przez 0?
 - ◆ Odp. 1: 0
 - ◆ Odp. 2: podzielmy przez $\frac{1}{2}$ zamiast tego
 - ◆ **Odp. 3: zrezygnujmy na razie z proporcji**



Analiza statystyczna komponentów

- ❖ Puła przykładowych sekwencji
 - ◆ ok. 100
 - ◆ początek sekwencji: wynik losowej gry
 - ◆ długość: do 5 pozycji
 - ◆ odległość między pozycjami: 1-2 ruchy
 - ◆ generowanie sekwencji: losowe ruchy
 - ◆ powiązanie sekwencji ze średnim wynikiem: symulacje Monte Carlo (~10)



Analiza statystyczna komponentów c.d.

- ❖ Średnie wartości i wariancje wartości komponentów
 - ◆ dla całej gry
 - ◆ uwzględnia tylko pierwszą pozycję z każdej sekwencji
 - ◆ dla poszczególnych sekwencji
- ❖ Korelacja wartości komponentów z wynikiem gry
 - ◆ brana pod uwagę średnia wartość komponentu w sekwencji
- ❖ Stabilność wartości komponentów
 - ◆ iloraz wariancji między początkami sekwencji oraz średniej wariancji w ramach sekwencji
 - ◆ $S = TV / (TV + 10 * SV)$



Funkcja ewaluacyjna - heurystyczna

- ❖ Wybór komponentów:
 - ◆ sortowanie:
 - ◆ $\min(\text{stabilność}, |\text{korelacja z wynikiem}|)$
 - ◆ obcięcie do 30 pierwszych komponentów
- ❖ Wagi:
 - ◆ $\text{stabilność} * \text{korelacja z wynikiem}$
- ❖ Składnik stały:
 - ◆ średni wynik

ODLEGŁOŚĆ FAKTÓW



Cel

- ❖ Zdefiniowanie (przybliżonych) miar „odległości” i „odległości probabilistycznej” faktów
 - ◆ $d(a,b)$ – minimalna liczba ruchów potrzebnych na przejście ze z pewnego stanu z faktem a do stanu z faktem b
 - ◆ (minimum wyznaczone po wszystkich stanach z faktami a i b i wszystkich sekwencjach legalnych ruchów)
 - ◆ $d'(a,b)$ – odległość ważona miarą prawdopodobieństwa, że znajdziemy się w odpowiednim stanie i kolejne przejścia będą możliwe

Uwaga: definicje koncepcyjne, nieformalne

Cel

- ❖ Intuicyjne oczekiwania:
 - ◆ $d[\text{cell}(1,1,x), \text{goal}(x,100)] = d[\text{cell}(2,2,x), \text{goal}(x,100)]$
 - ◆ $d'[\text{cell}(1,1,x), \text{goal}(x,100)] \geq d'[\text{cell}(2,2,x), \text{goal}(x,100)]$
 - ◆ $d[\text{cell}(1,1,x), \text{cell}(1,1,o)] = d'[\text{cell}(1,1,x), \text{cell}(1,1,o)] = \infty$



Zastosowanie

- ❖ Budowa funkcji celu lub jej komponentu
 - ◆ na podstawie odległości faktów aktualnego stanu od wyrażen *goal*
- ❖ Miara stopnia spełnienia celów końcowych / częściowych
- ❖ ...



Algorytm budowy grafu przejść

- ❖ Wyznacz / pobierz domeny argumentów funkcji
- ❖ Wyznacz zbiór wszystkich możliwych faktów
- ❖ Zastąp reguły zawierające zmienne na wszystkie możliwe ich realizacje
 - ◆ na podstawie domen argumentów
 - ◆ ignorując predykaty zaprzeczone – nie będą wykorzystywane przez algorytm

Algorytm budowy grafu przejść

- ❖ Dla każdej reguły:
 - ◆ typu *next / goal / terminal*:
 $\text{next}(\text{cell}(1,1,x)) \text{ :- true}(\text{cell}(1,1,b)), \text{does}(x, \text{put}(x,1,1))$
 - ◆ dodaj krawędzie pomiędzy faktami *true* i faktem *next /true/terminal* z wagami wyznaczonymi za pomocą funkcji A
 - ◆ pozostałych:
 $\text{line}(x) \text{ :- true}(\text{cell}(1,1,x)), \text{true}(\text{cell}(1,2,x)), \text{true}(\text{cell}(1,3,x))$
 - ◆ dodaj do grafu tymczasowy węzeł z predykatem wynikowym oraz krawędzie pomiędzy faktami *true* oraz nowym węzłem (z wagą wyznaczoną za pomocą funkcji A)
 - ◆ alternatywa: rozwinięcie wszystkich wyrażeń zawierających niestandardowe predykaty

Algorytm budowy grafu przejść

- ❖ Uprość graf:
 - ◆ scal krawędzie wielokrotne
 - ◆ waga nowej krawędzi wyznaczana za pomocą funkcji B
 - ◆ usuń węzły tymczasowe
 - ◆ poszczególne ścieżki pomiędzy faktami zamieniane w pojedyncze krawędzie
 - ◆ funkcja scalania ścieżki: C
 - ◆ ewentualne nowopowstałe krawędzie wielokrotne scalane jak wyżej

Algorytm budowy grafu przejść

❖ Funkcje heurystyczne:

A. funkcja wagi dla inferencji *next*

◆ $1/n$

◆ $1/\sqrt{n}$

◆ $1/\log(n)$

◆ ...

◆ n – liczba predykatów w inferencji (wliczając wyrażenia *not*)

Algorytm budowy grafu przejść

❖ Funkcje heurystyczne:

B. funkcja wagi scalonej krawędzi wielokrotnej

◆ $\Sigma(x_i)$

◆ ryzyko wartości większych niż 1

◆ $\min(1, \Sigma(x_i/i))$

◆ $\Sigma(x_i/2^i)$

◆ przy krawędziach posortowanych według malejących wag

◆ ...

Algorytm budowy grafu przejść

❖ Funkcje heurystyczne:

C. funkcja skalania ścieżki w krawędź

◆ $\Pi(x_i)$

◆ ryzyko bardzo niskich wartości

◆ $\Pi(\text{sqrt}(x_i))$

◆ $1/\Sigma(1/x_i)$

◆ $\text{sqrt}(1/\Sigma(1/x_i)^2)$

◆ efekt: przy braku krawędzi wielokrotnych, wartość analogiczna jak przy rozwinięciu wyrażeń

◆ ...

Algorytm budowy grafu przejść

❖ Funkcje heurystyczne:

D. funkcja wyznaczania probabilistycznej długości ścieżki

- ◆ $1/C$
- ◆ $\Sigma(1/x_i)$
- ◆ $\Sigma(1/\text{sqrt}(x_i))$
- ◆ ...



Wyznaczanie odległości faktów

- ❖ Wariant podstawowy:
 - ◆ długość najkrótszej ścieżki między faktami
- ❖ Wariant rozszerzony:
 - ◆ uwzględnienie obecności wielu ścieżek, scalając je za pomocą funkcji C
 - ◆ istotnie problemy algorytmiczne

Odległość stanu od faktu

- ❖ Dla stanu A i faktu x :
 - ◆ $\text{avg}(d'(a_i, x))$
 - ◆ $\text{max}(d'(a_i, x))$
 - ◆ $\Sigma(d'(a_i, x)/2^{i-1})$
 - ◆ a_i – wszystkie fakty stanu A , w kolejności malejącej odległości od x



Zastosowania podstawowe

- ◆ Oszacowanie wartości faktu (np. na potrzeby budowy funkcji ewaluacyjnej):
 - ◆ średnia osiągalnych wyników ważona ich odległościami od faktu
- ◆ Funkcja oceny (lub jej komponent)
 - ◆ średnia oszacowań wszystkich faktów opisujących stan



Zastosowania zaawansowane

- ◆ Identyfikacja celów cząstkowych
 - ◆ Faktów / zestawów faktów bliskich wysokim wynikom
- ◆ Wyznaczanie odległości od celów cząstkowych
- ◆ Identyfikacja fazy gry (ocena bliskości końca rozgrywki)

POZOSTAŁE POMYSŁY





Pozostałe pomysły

- ❖ Dodatkowy komponent aplikacji - *wyrocznia*:
 - ◆ Zaimplementowana jako oddzielny proces, oddzielna maszyna lub mini cluster
 - ◆ Generuje sugestie:
 - ◆ zmiany parametrów nauki i gry
 - ◆ zmiany algorytmu gry
 - ◆ Podstawowe kryterium:
 - ◆ zmiany szacunkowej wartości pozycji
 - ◆ sprawdzalność przewidywań rozwoju gry (ruchów pozostałych graczy)

Bibliografia

- ❖ J. Clune: Heuristic evaluation functions for General Game Playing. In Proceedings of the Twenty-Second AAAI Conference on Artificial Intelligence (AAAI-07), pages 1134–1139, Vancouver, BC, Canada, 2007. AAAI Press.
- ❖ H. Finnsson, Y. Björnsson: Simulation-based approach to General Game Playing. In Proceedings of the Twenty-Third AAAI Conference on Artificial Intelligence (AAAI-08), pages 259–264, Chicago, IL, 2008. AAAI Press.
- ❖ General Game Playing website by Stanford University. <http://games.stanford.edu/>.
- ❖ General Game Playing website by Dresden University of Technology. <http://www.general-game-playing.de/>.
- ❖ M. Genesereth, N. Love: General Game Playing: Overview of the AAAI Competition. <http://games.stanford.edu/competition/misc/aaai.pdf>, 2005.
- ❖ D. Kaiser: The Design and Implementation of a Successful General Game Playing Agent. In Proceedings of FLAIRS Conference, pages 110–115, 2007.
- ❖ G. Kuhlmann, K. Dresner, and P. Stone: Automatic heuristic construction in a complete General Game Player. In Proceedings of the Twenty-First AAAI Conference on Artificial Intelligence (AAAI-06), pages 1457–1462, Boston, MA, 2006. AAAI Press.
- ❖ N. Love, T. Hinrichs, D. Haley, E. Schkufza, M. Genesereth: General Game Playing: Game Description Language Specification. http://games.stanford.edu/language/spec/gdl_spec_2008_03.pdf, 2008.
- ❖ J. Mańdziuk, M. Kusiak, K. Wałędzik: Evolutionary-based heuristic generators for checkers and give-away checkers. *Expert Systems*, 24(4): 189–211, Blackwell-Publishing, 2007.
- ❖ J. Reisinger, E. Bahceci, I. Karpov and R. Miikkulainen: Coevolving strategies for general game playing. In Proceedings of the IEEE Symposium on Computational Intelligence and Games (CIG'07), pages 320–327, Honolulu, Hawaii, 2007. IEEE Press.
- ❖ S. Schiffel, M. Thielscher: Automatic Construction of a Heuristic Search Function for General Game Playing. In Seventh IJCAI International Workshop on Nonmonotonic Reasoning, Action and Change (NRAC07).